

水門・樋門ゲート設計要領（案）正誤表

第3刷（H24.5）用

| 頁   | 行数                              |       | 誤（現行）  | 正  | 作成年月   |
|-----|---------------------------------|-------|--|--|--------|
|     | 上から                             | 下から   |  |  |        |
| 46  |                                 | 9行目   | また、水門・樋門用ゲートでラック式を用いて押下げる場合は、・・・   | また、水門・樋門用ゲートで押下げができる開閉装置形式の場合は、・・・   | H28.1  |
| 107 | 式(3.1.4-1)                      |       | $t_f \leq \frac{b_f}{16}$  | $t_f \geq \frac{b_f}{16}$  | H24.8  |
| 210 |                                 | 5～7行目 | M：ドラム係数<br>1モータ2ドラム又は1モータ1ドラム場合 M=1<br>2モータ2ドラムの場合 M=1/2                         | M：1/（1ドラムあたりのワイヤロープ本数）<br>一般的に、1モータ2ドラム、2モータ2ドラムおよび1モータ1ドラムで、1ドラムあたりのワイヤロープ本数が1本の場合 M=1<br>1モータ1ドラムで1ドラムあたりのワイヤロープ本数が2本の場合 M=1/2 | H30.6  |
| 227 |                                 | 2行目   | したがって、損失圧力の算定に使用する油圧シリンダの無負荷作動圧力は、図4.3.4-1から読み取るものとする。                           | しかしながら、油圧シリンダの無負荷作動圧力は、圧力供給方向、パッキン形状・枚数、使用圧力等により図4.3.5-1に示す値より大きくなることがあるため、損失圧力の算定に使用する無負荷作動圧力は、実状にあった無負荷作動圧力を検討し、設定するものとする。     | H28.1  |
| 229 | 式(4.3.5-4)<br>R <sub>e</sub> の式 |       | $R_e = \frac{v \cdot D}{v \times 10^3}$  | $R_e = \frac{10^3 \cdot v \cdot D}{v}$   | R8.2.6 |
| 342 |                                 | 9行目   | スキャンプレート   | スキンプレート  | H24.8  |
| 347 | 4行目                             |       | = 42907.6 × 10 <sup>4</sup> (mm <sup>4</sup> )                                   | = 42939.0 × 10 <sup>4</sup> (mm <sup>4</sup> )   | H28.1  |
| 347 | 6行目                             |       | $Z_t = \frac{I}{e_1} = \frac{42907.6 \times 10^4}{243.8} = 1760.0 \dots$         | $Z_t = \frac{I}{e_1} = \frac{42939.0 \times 10^4}{243.8} = 1761.2 \dots$   | H28.1  |
| 347 | 7行目                             |       | $Z_c = \frac{I}{e_2} = \frac{42907.6 \times 10^4}{255.2} = 1681.3 \dots$         | $Z_c = \frac{I}{e_2} = \frac{42939.0 \times 10^4}{255.2} = 1682.6 \dots$   | H28.1  |
| 348 |                                 | 7行目   | $\sigma_t = \frac{40.164 \times 10^6}{1760.0 \times 10^3} = 23 \dots$            | $\sigma_t = \frac{40.164 \times 10^6}{1761.2 \times 10^3} = 23 \dots$  | H28.1  |
| 348 |                                 | 5行目   | $\sigma_c = \frac{40.164 \times 10^6}{1681.3 \times 10^3} = 24 \dots$            | $\sigma_c = \frac{40.164 \times 10^6}{1682.6 \times 10^3} = 24 \dots$  | H28.1  |
| 349 | 6行目                             |       | $\tau = \frac{S}{A_w} = \frac{159.962 \times 10^3}{27.4 \times 10^2} = 58 \dots$ | $\tau = \frac{S}{A_w} = \frac{159.962 \times 10^3}{27.2 \times 10^2} = 59 \dots$   | H28.1  |
| 349 |                                 | 11行目  | $\sigma_g = \sqrt{24^2 + 3 \times 58^2}$   | $\sigma_g = \sqrt{24^2 + 3 \times 59^2}$   | H28.1  |

| 頁   | 行数          |           | 誤 (現行)  | 正  | 作成年月   |
|-----|-------------|-----------|---|--|--------|
|     | 上から         | 下から       |   |  |        |
| 349 |             | 10 行目     | = 103(N/mm <sup>2</sup> )・・・  | = 105(N/mm <sup>2</sup> )・・・   | H28. 1 |
| 355 | 13~16<br>行目 |           | 最大曲げモーメント M<br>$M = \frac{p_2 \cdot \ell_b}{2} (2\ell_1 - 2\ell_a - \ell_b) + 2S_1 \cdot \ell_1$ $= \frac{0.775 \times 9.81 \times 1.0}{2} \times (2 \times 2.550 - 2 \times 1.000 - 1.550) + 2 \times 3.581 \times 2.550$ $= 24.155(\text{kN} \cdot \text{m})$ | 最大曲げモーメント M<br>$M = \frac{p_2 \cdot a \cdot \ell_b}{2} (2\ell_1 - 2\ell_a - \ell_b) + 2S_1 \cdot \ell_1$ $= \frac{0.775 \times 9.81 \times 1.0 \times 1.550}{2} \times (2 \times 2.550 - 2 \times 1.000 - 1.550) + 2 \times 3.581 \times 2.550$ $= 27.396(\text{kN} \cdot \text{m})$ | H30. 5 |
| 358 |             | 1 行目      | $\sigma_t = \frac{M}{Z_1} = \frac{24.155 \times 10^6}{1716.9 \times 10^3}$ $= 15(\text{N/mm}^2) < \sigma_a = 120(\text{N/mm}^2)$  | $\sigma_t = \frac{M}{Z_1} = \frac{27.396 \times 10^6}{1716.9 \times 10^3}$ $= 16(\text{N/mm}^2) < \sigma_a = 120(\text{N/mm}^2)$   | H30. 5 |
| 359 |             | 2 行目      | $\sigma_c = \frac{M}{Z_2} = \frac{24.155 \times 10^6}{2463.3 \times 10^3}$ $= 10(\text{N/mm}^2) < \sigma_a = 88(\text{N/mm}^2)$   | $\sigma_c = \frac{M}{Z_2} = \frac{27.396 \times 10^6}{2463.3 \times 10^3}$ $= 11(\text{N/mm}^2) < \sigma_a = 120(\text{N/mm}^2)$   | H30. 5 |
| 408 |             | 9 行目      | M : 1 モータ 1 ドラムの場合は 1/2, 1 モータ 2 ドラムの場合は 1  | M : 1 モータ 2 ドラムの場合は 1  | H30. 6 |
| 415 |             | 1 行目      | M : 1 モータ 1 ドラムの場合は 1/2, 1 モータ 2 ドラムの場合は 1  | M : 1 モータ 1 ドラムの場合は 1/2  | H30. 6 |
| 479 |             | 1~3<br>行目 | 合成応力度<br>$\tau = \tau_x + \tau_y$ $= 42 + 7 = 49(\text{N/mm}^2) < \tau_a = 60(\text{N/mm}^2)$   | 合成応力度<br>$\tau = \sqrt{\tau_x^2 + \tau_y^2}$ $= \sqrt{42^2 + 7^2} = 43(\text{N/mm}^2) < \tau_a = 60(\text{N/mm}^2)$  | H29. 6 |